und 
$$t_{w} = \overline{t} + \lambda = \varkappa + u + \lambda,$$
 
$$t_{e} = \overline{t} - \lambda = \varkappa + u - \lambda.$$
 Ferner setzen wir 
$$\frac{1}{2} (p_{w} + p_{e}) = p,$$
 
$$\frac{1}{2} (p_{w} - p_{e}) = \Delta p,$$
 so daß 
$$p_{w} = p + \Delta p,$$

so daß

so erhält man mit 0:322 – 0:021  $d\Phi - d = s\Phi$ ion von a wegen der tägbrien wird. Führt man diese Werte von  $t_w$ ,  $t_e$ ,  $p_w$  und  $p_e$  in die Gleichung (16) ein, so ergibt eine leichte Umformung:

$$\begin{vmatrix}
\sin \phi \cos \Delta \phi & \sin \lambda \sin \bar{t} \\
-\cos \phi & \sin \Delta \phi & \cos \lambda \cos \bar{t}
\end{vmatrix} = -\cot \phi \sin \phi \sin \Delta \phi. \tag{18}$$

Um hieraus den Stundenwinkel  $\bar{t}$ , der als Argument eines Sinus und eines Cosinus auftritt, zu berechnen, führt man einen Hilfswinkel ein; definiert man den Winkel m durch die Beziehung

$$tg m \sin \phi \cos \Delta \phi \sin \lambda = + \cos \phi \sin \Delta \phi \cos \lambda, \tag{19}$$

so geht die Gleichung (18) über in Annaul A zah nattimnassill alb

$$\frac{-\sin \overline{t}\cos m + \cos \overline{t}\sin m}{\cos m}\sin \phi\cos \Delta \phi\sin \lambda = +\cot \theta\sin \phi\sin \Delta \phi,$$

so daß

$$\sin (m - \bar{t}) = + \cot \Phi \operatorname{tg} \Delta \rho \operatorname{cosec} \lambda \cos m \tag{20}$$

wird. Ist  $(m-\bar{t})$  hieraus berechnet, so wird

$$rac{1}{2}\left(t_w+t_e
ight)\equiv ar{t}=-\left(m-ar{t}
ight)+m.$$

Da in die Berechnung von  $\lambda$  die Differenz  $(U_w'-U_e')$ , die gleich  $(U_w-U_e)$ ist, eingeht, ist es zur Berechnung von  $(m-\bar{t})$  nach (19) nicht nötig, die beobachteten Uhrzeiten wegen der Zenitdistanzdifferenz zu korrigieren.

## 2. Die Berücksichtigung der täglichen Aberration

Es empfiehlt sich nicht, die tägliche Aberration an den scheinbaren Örtern anzubringen; ihr Einfluß kann leicht nachträglich berücksichtigt werden.

Die Korrektionen der Koordinaten  $\alpha$  und  $\phi$  wegen der täglichen Aberration

$$d\alpha \sin \phi = 0,322 \sin \Phi \cos t,$$

$$d\phi = -0,322 \sin \Phi \sin t \cos \phi.$$

Setzt man im Differentialausdruck des Cosinussatzes die Verbesserungen  $d\Phi$  und dU gleich null, so ist

$$dz - \sin a \, du \sin \Phi = -\sin q \, d\alpha \sin p + \cos q \, dp.$$

Da aber

$$\sin q \cos t + \cos q \sin t \cos p = \sin a \cos z$$

ist, wird

$$dz - \sin a \, du \sin \Phi = -0$$
, 322  $\sin \Phi \sin a \cos z$ .

Eliminiert man nun dz aus den beiden Beziehungen

$$dz - \sin a_w \, du \sin \Phi = -0,322 \sin \Phi \sin a_w \cos z,$$
  

$$dz - \sin a_c \, du \sin \Phi = -0,322 \sin \Phi \sin a_e \cos z,$$

so erhält man mit 0,322 = 0,0215 als Korrektion von u wegen der täglichen Aberration:

$$du = + 0,0215 \cos z. (21)$$

## Zusammenstellung der Reduktionsformeln

An Stelle der Poldistanzen führen wir die Deklinationen  $\delta = 90^{\circ} - p$  ein, welche den astronomischen Jahrbüchern, die Ephemeriden veröffentlichen, direkt entnommen werden können.

Sind

 $U_w$ ,  $U_e$  die beobachteten Uhrzeiten,

 $n_w$ ,  $n_e$  die Blasenmitten des Niveaus,

αw, αe die Rektaszensionen,

 $\delta_w$ ,  $\delta_e$  die Deklinationen

der beiden Sterne,

 $p_0$  der Parswert des Niveaus in Zeitsekunden,

 $\varphi$  die Polhöhe,

so erhält man die Uhrkorrektion aus der Durchrechnung des folgenden Gleichungssystemes:

$$\delta = rac{\delta_e + \delta_w}{2}$$
,  $\Delta \delta = rac{\delta_e - \delta_w}{2}$ ,  $\lambda = rac{U_w - U_e}{2} - rac{\alpha_w - \alpha_e}{2}$ ,

 $agmma = agma \delta agma \delta agma \delta \Delta \delta \cot \beta \lambda$ ,

 $agmin (m - \bar{t}) = agma \phi agma \delta \delta \csc \lambda \cos m$ ,

 $all t = m - (m - \bar{t})$ ,

 $all u = rac{\alpha_e + \alpha_w}{2} - rac{U_e + U_w}{2} + \bar{t} \mp rac{(n_e - n_w) p_0}{2 \cos \varphi \sin a} + 0$ ,021 cos z.

(—Nullstrich außen, + Nullstrich innen.)

## 3. Die günstigsten Umstände der Beobachtung und der mittlere Fehler der Uhrkorrektion

Aus den beiden Differentialbeziehungen

$$dz - \sin a_w du \sin \Phi = \sin a_w d(U_w - \alpha_w) \sin \Phi + \cos q_w dp_w - \cos a_w d\Phi - dr_w dz - \sin a_e du \sin \Phi = \sin a_e d(U_e - \alpha_e) \sin \Phi + \cos q_e dp_e - \cos a_e d\Phi - dr_e$$